

[FruitPunch] コマンド早見表 レーサースタイル (IchigoJam BASIC編)

コマンド	操作	説明	使用例(IchigoJam BASIC)
FP INIT	初期化(おまじない)	他のFPコマンドより前に必ず使用する。	? "FP INIT"
FP TO	離陸(りりく)	Tello を離陸させる。	? "FP TO":WAIT300
FP LD	着陸(ちゃくりく)	Tello を着陸させる。	? "FP LD"
FP N	操縦桿 中立(ニュートラル、とめる)	操縦桿を中立(ニュートラル)にする。	? "FP N"
FP U	操縦桿 上昇方向(うえ、100%)	操縦桿を上昇方向に100%たおす。	? "FP U":WAIT60
FP D	操縦桿 下降方向(した、100%)	操縦桿を下降方向に100%たおす。	? "FP D":WAIT60
FP R	操縦桿 右移動方向(みぎ、100%)	操縦桿を右移動方向に100%たおす。	? "FP R":WAIT60
FP L	操縦桿 左移動方向(ひだり、100%)	操縦桿を左移動方向に100%たおす。	? "FP L":WAIT60
FP F	操縦桿 前進方向(まえ、100%)	操縦桿を前進方向に100%たおす。	? "FP F":WAIT60
FP B	操縦桿 後退方向(うしろ、100%)	操縦桿を後退方向に100%たおす。	? "FP B":WAIT60
FP TR	操縦桿 右回転方向(みぎにまわる、100%)	操縦桿を右回転方向に100%たおす。	? "FP TR":WAIT60
FP TL	操縦桿 左回転方向(ひだりにまわる、100%)	操縦桿を左回転方向に100%たおす。	? "FP TL":WAIT60
FP {dir}{rat}	操縦桿 指定方向(指定割合)	操縦桿を指定した方向に指定した割合たおす。 (dir = U, D, R, L, F, B, TR, TL) (rat = 1:20%, 2:40%, 3:60%, 4:80%, 5:100%)	? "FP U3":WAIT60
FP {some}	任意のTelloコマンドの送信	Telloコマンド {some} を送信する。 Tello SDK または Tello EDU SDK に定義されているコマンドの送信に利用できる。	? "FP rc 50 50 0 0":WAIT60